

PSE 43_ mit Schrittmotor

zum Positionieren von Hilfs- und Stellachsen



Besondere Eigenschaften

- Komplettlösung, bestehend aus Motor, Getriebe, Regler, absolutem Messsystem und Bus-Schnittstelle
- Einfache Montage über Hohlwelle, Handverstellung möglich
- Schnelle Amortisation der Automatisierungskosten durch erhebliche Verringerung der Rüstzeiten
- Keine Referenzfahrten erforderlich
- Adressierung über BUS oder mittels manuellen Dekadenschalters möglich (Option)
- Mechanische Anzeige der Istposition
- Feststellbremse zur Erhöhung des Haltemoments (Option)

Nennabgabeleistung	24 W
Einschaltdauer	30 % (Basiszeit 300 s)
Versorgungsspannung	24 VDC ± 10 % Galvanische Trennung zwischen Steuer- und Leistungsteil
Nennstrom	3 A
Stromaufnahme Steuerung	0,1 A
Positioniergenauigkeit	0,9 °
Positionserfassung erfolgt direkt an der Antriebswelle	
Verfahrbereich	80 Umdrehungen
Schockfestigkeit nach DIN IEC 68-2-27	50 g 11 ms
Vibrationsfestigkeit nach DIN IEC 68-2-6	10...55 Hz 1,5 mm / 55...1000 Hz 10 g / 10...2000 Hz 5 g
Prüfungen	CE
Abtriebswelle	14 H 7 Hohlwelle mit Klemmring
Max. zul. Axialkraft	20 N
Max. zul. Radialkraft	40 N
Umgebungstemperatur	0...45 °C
Lagertemperatur	-10...70 °C
Schutzart	IP 54
Gehäuse in V4A-Ausführung	
Gewicht	1900 g

Technische Daten

Nennleistung	Nenn Drehmoment	Selbsthalte- moment	Nenn- drehzahl	A Typ
24 W	10 Nm	10 Nm	22 min ⁻¹	4310
24 W	25 Nm	25 Nm	9 min ⁻¹	4325

Datenschnittstelle	B
CANopen / DS 301	C
Profibus DP (Busabschlusswiderstand schaltbar)	DP

Anschlüsse	C
Standard CANopen (Rundstecker für Versorgung und Bus)	S
Standard Profibus DP (Rundstecker für Versorgung, D-Sub für Bus)	B
Rundstecker für Profibus DP (Versorgung und Datenbus)	R

Option Feststellbremse	D
ohne Bremse	O
mit Bremse (Haltemoment entspricht dem Nenn Drehmoment)	M

Bestellschlüssel

A B C D			
PSE	-	-	-
Zubehör (Anschlussstecker)			
<input type="checkbox"/> CAN-Bus			9601.-0024
<input type="checkbox"/> Profibus			9601.-0033

